

DATA	ORA	MATERIA	DOCENTE	CODOCENTE	TUTOR	ARGOMENTO
sabato 4 febbraio 2017						
	8:30	Complementi di Matematica	SACCO			Concetto di derivata e applicazione del significato geometrico per lo studio di funzione
	9:30	Complementi di Matematica	SACCO			Studio di funzione fino alla concavità
	10:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		PETRUZZIELLO	TCP/IP Request For Comment
	11:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		GUERRIERO	Trasporto fisico: Header dei pacchetti TCP e significato dei principali campi
sabato 11 febbraio 2017						
	8:30	Complementi di Matematica	SACCO			Ripasso del metodo di risoluzione per sistemi 2x2
	9:30	Complementi di Matematica	SACCO			Sistemi 3x3 con metodo di eliminazione di Gauss. Riduzione a scala
	10:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		PETRUZZIELLO	Funzione del Network Layer nel TCP/IP
	11:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		GUERRIERO	Protocollo IP, Header dei pacchetti IP e significato dei principali campi.
lunedì 13 febbraio 2017						
	14:30	Complementi di Matematica	BATTAGLIA			Introduzione all'algebra delle matrici, operazioni tra matrici. Proprietà ed esempi applicativi
	15:30	Complementi di Matematica	BATTAGLIA			Calcolo del determinante delle matrici quadrate, rango di una matrice. Matrice inversa
	16:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		TOTO	Schema di indirizzamento e instradamento: Spazio degli indirizzi IPv4 e IPv6.
	17:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		TOTO	Classi e sottoclassi. Maschere di rete.
	18:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		TOTO	Indirizzi IP pubblici e privati (non routabili).
martedì 14 febbraio 2017						
	14:30	Complementi di Matematica	BATTAGLIA			Teorema Rouché-Capelli per la risoluzione dei sistemi lineari
	15:30	Complementi di Matematica	BATTAGLIA			continua.
	16:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		TOTO	Funzione del Application Layer nel TCP/IP
	17:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		TOTO	Linux evolution and popular operating systems
	18:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		TOTO	Choosing an operating system.
mercoledì 15 febbraio 2017						
	14:30	Complementi di Matematica	BATTAGLIA			Spazi vettoriali, sottospazi. Esempi.
	15:30	Complementi di Matematica	BATTAGLIA			Definizioni e applicazioni su sistemi di generatori e basi.
	16:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		PETRUZZIELLO	Applicazioni utenti e porte utilizzate (client-server e porte effimere).
	17:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		PETRUZZIELLO	Principali porte assegnate alle applicazioni
	18:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		PETRUZZIELLO	Indirizzamento e classi di indirizzi
giovedì 16 febbraio 2017						
	14:30	Complementi di Matematica	BATTAGLIA			Applicazioni lineari: definizione, proprietà e applicazioni.
	15:30	Complementi di Matematica	BATTAGLIA			Matrici associate alle applicazioni lineari
	16:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		GUERRIERO	routing (router "interni")
	17:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		GUERRIERO	nomi di dominio.
	18:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		GUERRIERO	Domain Name Server, e processo di risoluzione di nomi in TCP/IP.
venerdì 17 febbraio 2017						
	14:30	Complementi di Matematica	BATTAGLIA			Trasformazioni nel piano: rotazioni, simmetrie.
	15:30	Complementi di Matematica	BATTAGLIA			spazio
	16:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		TAVILLA	Applicazioni di servizio
	17:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		TAVILLA	Esercitazione: configurazione di diversi indirizzi IP sulla stessa interfaccia di rete delle schede RPI (alias). Creazione di sottoreti sullo stesso livello fisico
	18:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		TAVILLA	raggiungibile dalle diverse schede sulla rete.
sabato 18 febbraio 2017						
	8:30	Complementi di Matematica	BATTAGLIA			Spazio vettoriale delle funzioni continue e derivabili.
	9:30	Complementi di Matematica	BATTAGLIA			Spazio vettoriale delle funzioni continue e derivabili.
	10:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Major open source application
	11:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Understanding open source software and licensing
lunedì 20 febbraio 2017						
	14:30	Complementi di Matematica	SACCO			Equazioni differenziali viste come applicazioni lineari nello spazio delle funzioni
	15:30	Complementi di Matematica	SACCO			Risoluzione di equazioni differenziali omogenee e non.
	16:30	Complementi di Matematica	SACCO			Risoluzione di equazioni differenziali omogenee e non.
	17:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		TOTO	Esercitazione congiunta con reti dati - progetto porta AND distribuita. Script in bash per gestione di un file "semaforo" in base alla posizione di un deviatore su RPI.
	18:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		TOTO	Impostazione di un server web minimale per rendere accessibile il file "semaforo" da remoto.
martedì 21 febbraio 2017						
	14:30	Complementi di Matematica	SACCO			Applicazione delle equazioni differenziali a coefficienti costanti per la risoluzione di circuiti RLC.
	15:30	Complementi di Matematica	SACCO			Applicazione delle equazioni differenziali a coefficienti costanti per la risoluzione di circuiti RLC.
	16:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	RAGUSEO		GUERRIERO	Introduzione ai sistemi di numerazione e logica combinatoria.
	17:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	RAGUSEO		GUERRIERO	Architettura generale di un microcalcolatore. Organi funzionali e organizzazione del BUS di interconnessione. Modello interno a registri di una CPU
	18:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Understanding open source software and licensing. ICT Skills and working in Linux
mercoledì 22 febbraio 2017						
	14:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	RAGUSEO		GUERRIERO	Program counter, stack pointer, ALU, Control Unit.
	15:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	RAGUSEO		GUERRIERO	chiamata di subroutine.
	16:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	RAGUSEO		GUERRIERO	I modi di indirizzamento della memoria e delle periferiche, Macchine RISC e CISC.
	17:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		PETRUZZIELLO	Esercitazione congiunta con reti dati - progetto porta AND distribuita. Script in bash per gestione di un file "semaforo" in base alla posizione di un deviatore su RPI.
	18:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		PETRUZZIELLO	Programmi "LED" e "DEVIATORE". SimpleHTTPServer
giovedì 23 febbraio 2017						
	14:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	RAGUSEO		PETRUZZIELLO	Le tecnologie dei sistemi digitali
	15:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	RAGUSEO		PETRUZZIELLO	Logica cablata, programmabile e riconfigurabile.
	16:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	RAGUSEO		PETRUZZIELLO	structural e behavioral.
	17:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		GUERRIERO	Cenni di problematiche legate alla sicurezza
	18:30	Reti di Comunicazione	MAGAGNIN		GUERRIERO	(SerialBUS, I2C, SPI, CAN BUS, RS485)
venerdì 24 febbraio 2017						
	14:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO	PETRUZZIELLO	IERARDI	structural e behavioral.
	15:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO	PETRUZZIELLO	IERARDI	Lab1:Circuiti integrati FPGA e L'ambiente vivado
	16:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO	PETRUZZIELLO	IERARDI	Modelli per multiplexer/demultiplexer, codificatori/decodificatori.
	17:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	RANIERI		IERARDI	Modellizzazione di automi a stati finiti. Macchine di Mealy e Moore
	18:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	RANIERI		IERARDI	ASM Chart per la definizione di un grafo di un automa a stati finiti
sabato 25 febbraio 2017						
	8:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Command line basics
	9:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Using the command line to get help
	10:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO	PETRUZZIELLO	BORETTI	Risorse disponibili su FPGA, FPGA Architecture
	11:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO	PETRUZZIELLO	BORETTI	algebrico con verifica di overflow
lunedì 27 febbraio 2017						
	14:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO	PETRUZZIELLO	GUERRIERO	Somma, complementazione, sottrazione, comparazione.

	15:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO	PETRUZZIELLO	GUERRIERO	Lab2: progettazione di un moltiplicatore
	16:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	RANIERI	ATTANASIO	PETRUZZIELLO	ASM Chart per la definizione di un grafo di un automa a stati finiti
	17:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	RANIERI	GUERRIERO	PETRUZZIELLO	Algoritmi di moltiplicazione e divisione.
	18:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	RANIERI	GUERRIERO	PETRUZZIELLO	Lab: progettazione di un sequenziatore di tipo generale e di un riconoscitore di sequenze.
martedì 28 febbraio 2017						
	14:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	VETROMILE	ATTANASIO	TAVILLA	rappresentazione dei dati nella memoria.
	15:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	VETROMILE	ATTANASIO	TAVILLA	"header file"
	16:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	RANIERI	ATTANASIO	TAVILLA	Using directories and listing files.
	17:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		TAVILLA	Archiving files on the command line
	18:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		TAVILLA	Lab: progettazione di un moltiplicatore
DATA	ORA	MATERIA	DOCENTE	CODOCENTE	TUTOR	ARGOMENTO
mercoledì 1 marzo 2017						
	14:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	PETRUZZIELLO	RAGUSEO	BORETTI	Come rendere più efficiente e ben strutturata la progettazione in VHDL
	15:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	PETRUZZIELLO	RAGUSEO	BORETTI	Lab 3: Esempi di codice contenente funzioni e procedure, completi di testbench
	16:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	PETRUZZIELLO	BORETTI	TOTO	Latch e flip-flop
	17:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	PETRUZZIELLO	BORETTI	TOTO	Moduli sequenziali canonici: registri e contatori
	18:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	PETRUZZIELLO	BORETTI	TOTO	Lab4: Progettazione di un contatore general purpose
giovedì 2 marzo 2017						
	14:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	VETROMILE	GUERRIERO	TAVILLA	funzioni
	15:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	VETROMILE	GUERRIERO	TAVILLA	Le strutture di controllo "if/else"
	16:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	PETRUZZIELLO	RAGUSEO	TAVILLA	Il concetto di IP (Intellectual Property)
	17:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	PETRUZZIELLO	RAGUSEO	TAVILLA	Utilizzare il wizard per la configurazione delle IP standard
	18:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	PETRUZZIELLO	RAGUSEO	TAVILLA	Lab7: Esempi di generazione di contatori, timer e realtime clock
lunedì 6 marzo 2017						
	14:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA	ATTANASIO	TOTO	Il motore a corrente continua
	15:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA	ATTANASIO	TOTO	Il motore a corrente continua
	16:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	VETROMILE		ATTANASIO	Le strutture di controllo "if/else"
	17:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	VETROMILE		ATTANASIO	Le strutture di controllo "do/while", "switch" ed esempi di programmazione
	18:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	VETROMILE		ATTANASIO	Le strutture di controllo "do/while", "switch" ed esempi di programmazione
martedì 7 marzo 2017						
	14:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA		TAVILLA	Il motore brushless
	15:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA		TAVILLA	Introduzione a "Open Modelica"
	16:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA		TAVILLA	La legge di controllo PID nel tempo
	17:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	VETROMILE		GUERRIERO	I vettori, gli array e le strutture
	18:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	VETROMILE		GUERRIERO	I vettori, gli array e le strutture
mercoledì 8 marzo 2017						
	14:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA		IERARDI	Funzioni di trasferimento dei regolatori PID
	15:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA		IERARDI	Scelta delle azioni PID
	16:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA		IERARDI	Regolatore PID a tempo discreto
	17:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	VETROMILE		IERARDI	I puntatori e il riferimento alla memoria e alle periferiche.
	18:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	VETROMILE		IERARDI	I puntatori e il riferimento alla memoria e alle periferiche.
giovedì 9 marzo 2017						
	14:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA	GUERRIERO	TAVILLA	Implementazione di un regolatore PID
	15:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA	GUERRIERO	TAVILLA	Sensori ed elettronica di controllo
	16:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	PETRUZZIELLO		GUERRIERO	embedded processor, co-processor
	17:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	PETRUZZIELLO		GUERRIERO	Un esempio di struttura di interconnessione standard: Il BUS AXI-4. Ripartizione del carico tra HW e SW: Processyng System e Programmable Logic
	18:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	PETRUZZIELLO		GUERRIERO	Piattaforma zedboard per il controllo di processo e la robotica.
venerdì 10 marzo 2017						
	14:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA	PETRUZZIELLO	TAVILLA	Sensori ed elettronica di controllo
	15:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA	PETRUZZIELLO	TAVILLA	Metodi di taratura e autotaratura analitica
	16:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		TAVILLA	Searching and extracting data from files
	17:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		TAVILLA	Turning commands into a script
	18:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		TAVILLA	Turning commands into a script
sabato 11 marzo 2017						
	8:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA		IERARDI	Il controllo in cascata
	9:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA		IERARDI	Il controllo in cascata
	10:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA		IERARDI	Lab: Controllo della traiettoria di un robot mobile
	11:30	Fondamenti di Automatica	BASCETTA		IERARDI	Lab: Controllo della traiettoria di un robot mobile
sabato 18 marzo 2017						
	8:30	Reti di Comunicazione	LENTINI		BORETTI	Definitions, applications, potentials, challenges, enabling technologies
	9:30	Reti di Comunicazione	LENTINI		BORETTI	HW characteristic, design, constraints, PHY standards and alternatives
	10:30	Reti di Comunicazione	LENTINI		BORETTI	Link Layer design, Routing, ZigBee vs. 6LowPAN
	11:30	Reti di Comunicazione	LENTINI		BORETTI	Applications, communications problems & potential solutions
sabato 25 marzo 2017						
	8:30	Reti di Comunicazione	LENTINI		BORETTI	An actual example of IoT implementation: ZigBee
	9:30	Reti di Comunicazione	LENTINI		BORETTI	An actual example of IoT implementation: ZigBee
	10:30	Reti di Comunicazione	LENTINI		BORETTI	An actual example of IoT implementation: ZigBee
	11:30	Reti di Comunicazione	LENTINI		BORETTI	An actual example of IoT implementation: ZigBee
DATA	ORA	MATERIA	DOCENTE	CODOCENTE	TUTOR	ARGOMENTO
sabato 1 aprile 2017						
	8:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Turning commands into a script
	9:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Turning commands into a script
	10:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Understanding computer hardware
	11:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Understanding computer hardware
sabato 8 aprile 2017						
	8:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Where data is stored
	9:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Your computer on the network
	10:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Your computer on the network
	11:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Basic security and identifying user types
sabato 22 aprile 2017						
	8:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Basic security and identifying user types
	9:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Creating users and groups
	10:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Managing files permissions and ownership
	11:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Managing files permissions and ownership
sabato 29 aprile 2017						
	8:30	Informatica e Sistemi Operativi	BILARDO		BORETTI	Special directories and files

	9:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	ATTANASIO	BORETTI	le IP di controllo FPGA
	10:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	ATTANASIO	BORETTI	le IP di controllo FPGA
	11:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	ATTANASIO	BORETTI	le IP di controllo FPGA
DATA	ORA	MATERIA	DOCENTE	CODOCENTE	TUTOR	ARGOMENTO
martedì 2 maggio 2017						
	14:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	RANIERI	TAVILLA	Differenza tra sistemi operativi multiuser, multiprocess e multithread rispetto ai sistemi a microcontrollore (RealTime) e a logica sintetizzata (FPGA)
	15:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	RANIERI	TAVILLA	FileSystem virtuale vs memoria di massa reali.
	16:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	RANIERI	TAVILLA	Partizioni e formattazione (RPI e PC; Ubuntu e Debian). MasterBoot Record
	17:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	PETRUZZIELLO	TAVILLA	rover)
	18:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	PETRUZZIELLO	TAVILLA	rover)
mercoledì 3 maggio 2017						
	14:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	ATTANASIO	IERARDI	rover)
	15:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	ATTANASIO	IERARDI	Integrazione di sistema: controllo posizione.
	16:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	ATTANASIO	IERARDI	Integrazione di sistema: controllo posizione.
	17:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	ATTANASIO	IERARDI	Esercitazione - comandi gestione file system
	18:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	ATTANASIO	IERARDI	Distribuzioni GNU/Linux
giovedì 4 maggio 2017						
	14:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	GUERRIERO	TOTO	Gestione encoder, distanza percorsa, rotazione e stop.
	15:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	GUERRIERO	TOTO	Gestione encoder, distanza percorsa, rotazione e stop.
	16:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	GUERRIERO	TOTO	Gestione encoder, distanza percorsa, rotazione e stop.
	17:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	GUERRIERO	TOTO	Immagini file system
	18:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	GUERRIERO	TOTO	Esercitazione preparazione file system per RPI
venerdì 5 maggio 2017						
	14:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	GUERRIERO	PETRUZZIELLO	dpkg))
	15:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	GUERRIERO	PETRUZZIELLO	aggiuntivi
	16:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	GUERRIERO	PETRUZZIELLO	Esercitazione gestione pacchetti e distribuzioni (gparted)
	17:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	GUERRIERO	Accensione e configurazione iniziale RPI: tastiera italiana, expand rootfs
	18:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	GUERRIERO	Processo di boot, bootloader, stage 1, stage 2, init.
sabato 6 maggio 2017						
	8:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN		BILARDO	Gestione utenti, gestione gruppi
	9:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN		BILARDO	Gestione permessi
	10:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO		RANIERI	Struttura delle porte di ingresso, di uscita e bidirezionali
	11:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO		RANIERI	la configurazione di una porta e i registri per la scrittura e lettura dei dati
lunedì 8 maggio 2017						
	14:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO	GUERRIERO	TOTO	Struttura di un driver per la gestione di una porta general purpose I/O
	15:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO	GUERRIERO	TOTO	Esempi di lettura da pulsanti e DipSwitch e scrittura sui LED
	16:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO	GUERRIERO	TOTO	Modello di gestione delle periferiche tramite "Banco di registri"
	17:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	ATTANASIO	TOTO	Comunicazione con l'hardware (kernel)
	18:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	ATTANASIO	TOTO	interface, device virtuali (/dev, /sys)
martedì 9 maggio 2017						
	14:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO		GUERRIERO	Modello di gestione delle periferiche tramite "Banco di registri"
	15:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO		GUERRIERO	Registri di comando, di stato e per il trasferimento dati
	16:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO	PETRUZZIELLO	GUERRIERO	uso di una struttura per la rappresentazione dell'interfaccia con la periferica
	17:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	ATTANASIO	GPIO RPI, device driver e interfaccia virtuale in /sys /class /gpio
	18:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	ATTANASIO	Comandi di istanza e controllo dei pin I/O di RPI
mercoledì 10 maggio 2017						
	14:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO	PETRUZZIELLO	IERARDI	Esempi di comando motori e lettura della velocità e dello spostamento
	15:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO	PETRUZZIELLO	IERARDI	Esempi di comando motori e lettura della velocità e dello spostamento
	16:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO	PETRUZZIELLO	IERARDI	Concetto di interrupt nei sistemi embedded
	17:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	ATTANASIO	IERARDI	Esercitazione: gestione da comandi di un LED collegato al GPIO-4 di RPI
	18:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	ATTANASIO	IERARDI	Schedulatore dei processi
giovedì 11 maggio 2017						
	14:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	GUERRIERO	RANIERI	RAGUSEO	Concetto di RealTimeOS
	15:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	GUERRIERO	RANIERI	RAGUSEO	Il problema della schedulazione
	16:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	GUERRIERO	RAGUSEO	Interrupt (gestite dal kernel e quindi non accessibili dalle applicazioni utente)
	17:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	GUERRIERO	RAGUSEO	threaded Interrupt e Interrupt Service Routine (ISR)
	18:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	GUERRIERO	RAGUSEO	Framework TCP/IP in GNU/linux
venerdì 12 maggio 2017						
	14:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO		IERARDI	Gestione delle interrupt nei microcontrollori ARM
	15:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO		IERARDI	programma in esecuzione
	16:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO		IERARDI	La generazione di eventi asincroni e la valutazione del tempo di latenza per servirli.
	17:30	Elettronica dei Sistemi Digitali	ATTANASIO		IERARDI	La generazione di eventi asincroni e la valutazione del tempo di latenza per servirli.
	18:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	ATTANASIO	IERARDI	Esempi di elaborazione immagini con OpenCV e SimpleCV su Raspberry-PI con camera PI
sabato 13 maggio 2017						
	8:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	ATTANASIO	BILARDO	Rapporto tra applicazioni e livello trasporto (TCP e porte)
	9:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	ATTANASIO	BILARDO	Assegnazione di indirizzi IP alle interfacce di rete.
	10:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	PETRUZZIELLO	BORETTI	Gestione encoder, distanza percorsa, rotazione e stop.
	11:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	PETRUZZIELLO	BORETTI	Gestione encoder, distanza percorsa, rotazione e stop.
lunedì 15 maggio 2017						
	14:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	ATTANASIO	TOTO	Applicazioni NTPD (Utilizzo network time protocol)
	15:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	ATTANASIO	TOTO	di un led
	16:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	RAGUSEO	TOTO	Protocollo SPI su Zedboard per comunicazione con telecamera Pixy
	17:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	RAGUSEO	TOTO	Protocollo SPI su Zedboard per comunicazione con telecamera Pixy
	18:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	RAGUSEO	TOTO	Protocollo SPI su Zedboard per comunicazione con telecamera Pixy
martedì 16 maggio 2017						
	14:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	GUERRIERO	Riconoscimento colori, blob, forme e linee, poligoni, cerchi e riconoscimento di facce
	15:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		GUERRIERO	Applicazione della visione artificiale
	16:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		GUERRIERO	modello pin-hole di proiezione ideale
	17:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		GUERRIERO	Come è fatto un sistema di visione artificiale, immagine digitale e sua rappresentazione
	18:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		GUERRIERO	Filtri o operatori per immagini digitali, estrazione di blob e edge
mercoledì 17 maggio 2017						
	14:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI		ATTANASIO	Cosa si intende per robot
	15:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI		ATTANASIO	robot industriali e di servizio
	16:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI		ATTANASIO	come si realizza un robot
	17:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI		ATTANASIO	panoramica ed esempi presi dal mercato
	18:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI		ATTANASIO	Onde elettromagnetiche, luce e relativi sensori
giovedì 18 maggio 2017						

	14:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	GUERRIERO	IERARDI	spiegazione progetto "porta and distribuita"
	15:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	GUERRIERO	IERARDI	Progetto congiunto con reti dati
	16:30	Informatica e Sistemi Operativi	MAGAGNIN	GUERRIERO	IERARDI	(sequenza, ripetizione e selezione)
	17:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	GUERRIERO	IERARDI	Protocollo SPI su Zedboard per comunicazione con telecamera Pixy
	18:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	GUERRIERO	IERARDI	Protocollo SPI su Zedboard per comunicazione con telecamera Pixy
venerdì 19 maggio 2017						
	14:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	PETRUZZIELLO	TOTO	Protocollo SPI su Zedboard per comunicazione con telecamera Pixy
	15:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		TOTO	Librerie openCV
	16:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		TOTO	Rappresentazione matriciale delle immagini e gli spazi di colore
	17:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		TOTO	Operazioni sulle matrici
	18:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		TOTO	Le funzioni di base OpenCV
sabato 20 maggio 2017						
	8:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	ATTANASIO	BORETTI	Assemblaggio e controllo sensori sonar
	9:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	ATTANASIO	BORETTI	Assemblaggio e controllo sensori sonar
	10:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	ATTANASIO	BORETTI	Assemblaggio e controllo sensori sonar
	11:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	ATTANASIO	BORETTI	Assemblaggio e controllo sensori sonar
lunedì 22 maggio 2017						
	14:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	GUERRIERO	TOTO	Controllo direzione e velocità
	15:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		TOTO	Caricamento e visualizzazione immagini
	16:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		TOTO	Accesso alla rappresentazione binaria con esercitazione di blob colore "a manina"
	17:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		TOTO	Filtraggio immagini con OpenCV
	18:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		TOTO	Come funziona la telecamera Pixy
martedì 23 maggio 2017						
	14:30	Fondamenti di Automatica	RANIERI	RAGUSEO	TAVILLA	Integrazione sensori nella piattaforma FPGA
	15:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		TAVILLA	Tipi di ruote e vari esempi di cinematica
	16:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		TAVILLA	Tipi di ruote e vari esempi di cinematica
	17:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		TAVILLA	Analisi di un caso comune: "differential drive"
	18:30	Fondamenti di Robotica	MATTEUCCI		TAVILLA	Analisi di un caso comune: "differential drive"
mercoledì 24 maggio 2017						
	14:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI	ATTANASIO	IERARDI	Gli infrarossi nella robotica
	15:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI	ATTANASIO	IERARDI	Laser, impiego nelle scansioni bi-tri dimensionali
	16:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI	ATTANASIO	IERARDI	Tecniche per la percezione nello spazio
	17:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI		IERARDI	Il suono e le onde sonore: natura fisica e modello matematico
	18:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI		IERARDI	Gli ultrasuoni: percezione dello spazio e misura delle distanze
giovedì 25 maggio 2017						
	14:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	TAVILLA	rover)
	15:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	TAVILLA	rover)
	16:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	TAVILLA	Messa a punto sensori ultrasuoni. Risoluzione problemi montaggio e calibrazione
	17:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	TAVILLA	Messa a punto sensori ultrasuoni. Risoluzione problemi montaggio e calibrazione
	18:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	TAVILLA	Messa a punto sensori ultrasuoni. Risoluzione problemi montaggio e calibrazione
venerdì 26 maggio 2017						
	14:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI	PETRUZZIELLO	IERARDI	I sensori di movimento: encoder
	15:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI	PETRUZZIELLO	IERARDI	Tecnologie MEMS e i sensori di movimento: giroscopi e accelerometri
	16:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI	PETRUZZIELLO	IERARDI	Sensori di forza e pressione
	17:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI		IERARDI	Sensori di campo magnetico
	18:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI		IERARDI	Il concetto di logica Fuzzy: variabili e regole linguistiche.
sabato 27 maggio 2017						
	8:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	ATTANASIO	BORETTI	Messa a punto del rover
	9:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	ATTANASIO	BORETTI	Messa a punto del rover
	10:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	ATTANASIO	BORETTI	Messa a punto del rover
	11:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	ATTANASIO	BORETTI	Messa a punto del rover
lunedì 29 maggio 2017						
	14:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	ATTANASIO	TOTO	Messa a punto del rover
	15:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	ATTANASIO	TOTO	Messa a punto del rover
	16:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	ATTANASIO	TOTO	Messa a punto del rover
	17:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	ATTANASIO	TOTO	Messa a punto del rover
	18:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	ATTANASIO	TOTO	Messa a punto del rover
martedì 30 maggio 2017						
	14:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	TAVILLA	Messa a punto del rover
	15:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	TAVILLA	Messa a punto del rover
	16:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	TAVILLA	Messa a punto del rover
	17:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	TAVILLA	Messa a punto del rover
	18:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO	TAVILLA	Messa a punto del rover
mercoledì 31 maggio 2017						
	14:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI	GUERRIERO	IERARDI	fuzzyficazione
	15:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI	GUERRIERO	IERARDI	Progettazione di sistemi a regole Fuzzy - definizione del problema,parametrizzazione del modello, definizione delle regole, realizzazione e verifica
	16:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI	GUERRIERO	IERARDI	Le logiche fuzzy nei sistemi di controllo automatico e nella robotica
	17:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI		IERARDI	La "toolbox fuzzy" in matlab
	18:30	Fondamenti di Robotica	BONARINI		IERARDI	Esempio pratico di un controllo di movimento di un robot con logiche fuzzy
DATA	ORA	MATERIA	DOCENTE	CODOCENTE	TUTOR	ARGOMENTO
sabato 9 settembre 2017						
	8:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO		Messa a punto del rover
	9:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO		Messa a punto del rover
	10:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO		Messa a punto del rover
	11:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	PETRUZZIELLO		Messa a punto del rover
sabato 16 settembre 2017						
	8:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	ATTANASIO		Messa a punto del rover
	9:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	ATTANASIO		Messa a punto del rover
	10:30	Fondamenti di Robotica	MAGAGNIN	ATTANASIO		Messa a punto del rover